



Najszerza  
oferta  
pneumatyki  
w Polsce



Szybka dostawa  
24 h / 48 h



Biuro Obsługi Klienta  
+48 71 799 45 81

## Zintegrowany napęd EMCA-EC-67-M-1TM-DIO (8061198) serii EMCA - Festo



**Numer artykułu SKU:**  
**OT-FESTO071152**

Numer artykułu producenta:  
-----

Tylko na zamówienie

**FESTO**

### OPIS PRODUKTU

EMCA-EC-67-M-1TM-DIO EMCA-EC-67-M-1TM-DIO (8061198) Integr. Drive

### DANE TECHNICZNE

Performance Level (PL)	Bezpieczne wyłączenie momentu (STO)/Kategoria 3. Poziom zapewnienia bezpieczeństwa d	Nr kat.	OT-FEST0071152
Moment znamionowy	0.45 Nm	EAN-13	4052568290726
Prędkość znamionowa	3 150 1/min		
Funkcja bezpieczeństwa	Bezpieczne wyłączenie momentu (STO)		
Safety Integrity Level (SIL)	Bezpieczne wyłączenie momentu (STO) / SIL 2		
Certyfikat	TUV 01/205/5514.00/16, UL E331130		
Prawdopodobieństwo uszkodzenia na godzinę w [1/h].	1 * 10 <sup>-09</sup>		
PFID (Probability of Failure on Demand)	1.86 * 10 <sup>-05</sup>		
Szczytowy moment obrotowy	0.91 Nm		
Moc znamionowa silnika	150 W		
Prąd szczytowy	10.3 A		
Dopuszczalne obciążenie osiowe wałka	60 N		
Dopuszczalne obciążenie promieniowe wałka	100 N		
Maks. dodatni impuls testowy przy sygnale logicznym 0	10 000 µs		
Maks. ujemny impuls testowy przy sygnale logicznym 1	600 µs		
Obwód logiczny wejść	PNP		
Masowy moment bezwładności wirnika	0.301 kgcm <sup>2</sup>		
Tryb pracy sterownika	Sterowanie stopniem mocy PWM MOSFET, Regulator kaskadowy z, Regulator położenia P, Regulator prędkości PI, Regulator prądu PI		
Funkcje zabezpieczające	I <sup>t</sup> monitoring, Monitoring temperatury, Monitoring prądu, Detekcja braku zasilania, Kontrola odchyłki położenia, Programowe ograniczenie zakresu ruchu		
Rezystor hamowania, zewnętrzny	6 Ohm		
Pokrycie diagnostyczne	90 %		
Tolerancja defektu sprzętu	1		
Protokół	Modbus TCP		
SFF Składnik współczynnika częstości uszkodzeń urządzenia	> 90 %		
Maks. liczba pozycji pozycjonowania	64		
Szczytowa moc silnika	200 W		
Odstęp testu sprawdzającego	20 a		
Profil komunikacji	FHPP		
Ethernet, obsługiwane protokoły	TCP/IP, Modbus TCP		
Czas pracy enkodera bezwzględne	Z zewnętrzną baterią: 6 miesięcy, Bez zewnętrznej baterii: 3 - 7 dni		
Napięcie nominalne DC	24 V		
Temperatura otoczenia	0 ... 50 °C		
Sposób montażu	Zamocowanie na stałe, Przy pomocy otworów przelotowych		
Stopień ochrony	IP54		
Dopuszczenie	RCM Mark. c UL us - Recognized (OL)		
Uwaga dotycząca materiałów	Zawierają substancje PWS, Zgodne z RoHS		
Znak KC	KC-EMV		
Czujnik położenia wirnika	Enkoder absolutny, wielobrotowy		
Waga produktu	2 285 g		
Maks. liczba obrotów	3 300 1/min		
Temperatura przechowywania	-25 ... 70 °C		
Względna wilgotność powietrza	0 - 95 %, Bez kondensacji		
Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika	Magnetyczny		
Znak CE (patrz deklaracja zgodności)	Wg dyrektywy EU-EMV, Wg dyrektywy maszynowej EU		
Dopuszczalne wahanie napięcia	+/- 20 %		
Charakterystyka logicznych wyjść cyfrowych	Możliwość rozbudowy konfiguracji, Bez izolacji galwanicznej		
Maks. prąd logicznych wyjść cyfrowych	100 mA		
Prąd nominalny	7.2 A		
Interfejs do parametryzacji	Ethernet		
Rozdzielczość czujnika położenia wirnika	12 Bit		
Odporność na wibracje	Transport application test at severity level 2 in accordance with FN 942017-4 and EN 60068-2-6		
Odporność na wstrząsy	Test odporności na wstrząsy, poziom surowości warunków 2 zgodnie z FN942017-5   EN60068-2-27		
Uwaga odnośnie temperatury otoczenia	Powyżej temperatury otoczenia wynoszącej 20° C musi być zachowana redukcja mocy o 1,75% na ° C		
Liczba logicznych wyjść cyfrowych 24V DC	4		
Liczba logicznych wejść cyfrowych	11		
Charakterystyka wejścia cyfrowego	Zgodnie z IEC 61131-2		
Zakres roboczy wejść logicznych	24 V		
Charakterystyka wejść logicznych	Połączone galwanicznie z potencjałem logicznym		
Obwód logiczny, wyjścia	PNP		

Data wygenerowania podsumowania: 05.06.2026r, g. 10:48