



Stół przesuwny z przekładnią śrubową , śr.=25, skok=400 (LEFS25A-400-R5CD17) seria LEFS - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEFS25A-400-R5CD17**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 4 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

Dokładność	Podstawowy styl
Rozmiar	25
Pozycja montażu silnika	W linii
Typ silnika	Silnik krokowy (serwo 24 V DC)
Skok	Skok 400 mm
Opcja silnika	Bez opcji
Uchwyt montażowy wyłącznika automatycznego	None
Nakładanie smaru (część opaski uszczelniającej)	Z
Otwór na kołek pozycjonujący	Obudowa B dół
Typ/Długość kabla siłownika	Kabel robotyczny 5 m
Protokół komunikacyjny	DeviceNet
Liczba osi/specjalna specyfikacja	Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa
Montaż	Montaż na śruby
Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O	Bez kontrolera lub bez złącza wtykowego

DANE TECHNICZNE

Kabel silnika	R (kabel do robota, elastyczny)
Uchwyt do montażu czujnika	brak
Protokół	D (DeviceNet)
Sposób montażu sterownika	7 (montaż za pomocą śrub)
Silnik	silnik krokowy, serwo 24V DC
Pozycja montażu silnika	w osi
Otwór na kołek pozycjonujący	dół obudowy B
Opcje silnika	bez hamulca
Opcja	1 (dla osi pojedynczej)
Skok	400 mm
Sterownik	C (JXC, sterownik do silników krokowych)
Docisk taśmy uszczelniającej	standardowy
Dokładność	wersja podstawowa
Długość kabla silnika	5 (5 m)
Długość kabla I/O dla sterownika LEC	bez kabla
Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego	brak
Skok śruby	A (wielkość 16: 10 mm, wielkość 25: 12 mm, wielkość 32: 16 mm, wielkość 40: 20 mm)
Wielkość	25 mm

Nr kat.	LEFS25A-400-R5CD17
---------	--------------------