



Stół przesuwny z przekładnią śrubową , śr.=40, skok=200 (LEFS40LB-200B-R5CE17) seria LEFS - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEFS40LB-200B-R5CE17**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 4 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|--|
| Dokładność | Podstawowy styl |
| Rozmiar | 40 |
| Pozycja montażu silnika | Równoległy lewy bok |
| Typ silnika | Silnik krokowy (serwo 24 V DC) |
| Skok | Skok 200 mm |
| Opcja silnika | Z zamkiem |
| Uchwyt montażowy wyłącznika automatycznego | None |
| Nakładanie smaru (część opaski uszczelniającej) | Z |
| Otwór na kołek pozycjonujący | Obudowa B dół |
| Typ/Długość kabla siłownika | Kabel robotyczny 5 m |
| Protokół komunikacyjny | EtherCAT |
| Liczba osi/specjalna specyfikacja | Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa |
| Montaż | Montaż na śruby |
| Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O | Bez kontrolera lub bez złącza wtykowego |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|---|
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Uchwyt do montażu czujnika | brak |
| Protokół | E (EtherCAT) |
| Sposób montażu sterownika | 7 (montaż za pomocą śrub) |
| Silnik | silnik krokowy, serwo 24V DC |
| Pozycja montażu silnika | L (z lewej strony równolegle) |
| Otwór na kołek pozycjonujący | dół obudowy B |
| Opcje silnika | B (z hamulcem) |
| Opcja | 1 (dla osi pojedynczej) |
| Skok | 200 mm |
| Sterownik | C (JXC, sterownik do silników krokowych) |
| Docisk taśmy uszczelniającej | standardowy |
| Dokładność | wersja podstawowa |
| Długość kabla silnika | 5 (5 m) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Skok śruby | B (wielkość 16: 5 mm, wielkość 25: 6 mm, wielkość 32: 8 mm, wielkość 40: 10 mm) |
| Wielkość | 40 mm |

| | |
|---------|----------------------|
| Nr kat. | LEFS40LB-200B-R5CE17 |
|---------|----------------------|