



Stół przesuwny z przekładnią śrubową , śr.=25, skok=500 (LEFS25RH-500K-R3CE17) seria LEFS - SMC



**Numer artykułu SKU:  
LEFS25RH-500K-R3CE17**

Numer artykułu producenta:  
-----

Czas wysyłki: 5 tygodni



## OPIS PRODUKTU

## Dane techniczne

Dokładność	Podstawowy styl
Rozmiar	25
Pozycja montażu silnika	Równoległy po prawej stronie
Typ silnika	Silnik krokowy (serwo 24 V DC)
Skok	Skok 500 mm
Opcja silnika	Bez opcji
Uchwyt montażowy wyłącznika automatycznego	None
Nakładanie smaru (część opaski uszczelniającej)	Z
Otwór na kołek pozycjonujący	Dno korpusu - 2 miejsca
Typ/Długość kabla siłownika	Kabel robotyczny 3 m
Protokół komunikacyjny	EtherCAT
Liczba osi/specjalna specyfikacja	Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa
Montaż	Montaż na śruby
Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O	Bez kontrolera lub bez złącza wtykowego

## DANE TECHNICZNE

Kabel silnika	R (kabel do robota, elastyczny)
Uchwyt do montażu czujnika	brak
Protokół	E (EtherCAT)
Sposób montażu sterownika	7 (montaż za pomocą śrub)
Silnik	silnik krokowy, serwo 24V DC
Pozycja montażu silnika	R (z prawej strony równolegle)
Otwór na kołek pozycjonujący	K (dół korpusu, 2 miejsca)
Opcje silnika	bez hamulca
Opcja	1 (dla osi pojedynczej)
Skok	500 mm
Sterownik	C (JXC, sterownik do silników krokowych)
Docisk taśmy uszczelniającej	standardowy
Dokładność	wersja podstawowa
Długość kabla silnika	3 (3 m)
Długość kabla I/O dla sterownika LEC	bez kabla
Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego	brak
Skok śruby	H (wielkość 25: 20 mm, wielkość 32: 24 mm, wielkość 40: 30 mm)
Wielkość	25 mm

Nr kat.	LEFS25RH-500K-R3CE17
---------	----------------------