



Stół przesuwny z przekładnią śrubową , śr.=40, skok=400 (LEFS40A-400-R5CE17) seria LEFS - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEFS40A-400-R5CE17**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 4 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

Dokładność	Wersja podstawowa
Wielkość	40 mm.
Pozycja montażu silnika	W osi
Silnik	Silnik krokowy (serwo 24V DC)
Skok śruby	A (Wielkość 16: 10 mm, wielkość 25: 12 mm, wielkość 32: 16 mm, wielkość 40: 20 mm)
Skok	400 mm.
Opcje silnika	Bez hamulca
Uchwyt do montażu czujnika	Brak
Docisk taśmy uszczelniającej	Standardowy
Otwór na kołek pozycjonujący	Dół obudowy B
Kabel silnika	R (Kabel robotowy, elastyczny)
Długość kabla silnika	5 (5 m).
Sterownik	C (JXC, Sterownik do silników krokowych)
Długość kabla I/O dla sterownika LEC	Bez kabla
Protokół	E (EtherCAT®)
Opcja	1 (Dla osi pojedynczej)
Sposób montażu sterownika	7 (Montaż za pomocą śrub)

Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego

Brak

DANE TECHNICZNE

Kabel silnika	R (kabel do robota, elastyczny)
Uchwyt do montażu czujnika	brak
Protokół	E (EtherCAT)
Sposób montażu sterownika	7 (montaż za pomocą śrub)
Silnik	silnik krokowy, serwo 24V DC
Pozycja montażu silnika	w osi
Otwór na kołek pozycjonujący	dół obudowy B
Opcje silnika	bez hamulca
Opcja	1 (dla osi pojedynczej)
Skok	400 mm
Sterownik	C (JXC, sterownik do silników krokowych)
Docisk taśmy uszczelniającej	standardowy
Dokładność	wersja podstawowa
Długość kabla silnika	5 (5 m)
Długość kabla I/O dla sterownika LEC	bez kabla
Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego	brak
Skok śruby	A (wielkość 16: 10 mm, wielkość 25: 12 mm, wielkość 32: 16 mm, wielkość 40: 20 mm)
Wielkość	40 mm

Nr kat.	LEFS40A-400-R5CE17
---------	--------------------