



Siłownik elektryczny, typ prętowy, średnica 40, skok 150 (LEY40C-150B-R8CD18T) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEY40C-150B-R8CD18T**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 1-2 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|---|
| Rozmiar | 40 |
| Pozycja montażu silnika | Montaż górny |
| Typ silnika | Silnik krokowy (serwo 24 V DC) |
| Skok | Skok 150 mm |
| Opcja silnika | Z zamkiem |
| Gwint końcówki tłoka | Gwint wewnętrzny na końcu pręta |
| Styl montażu | Końce gwintowane / Dno korpusu gwintowane |
| Typ/Długość kabla siłownika | Kabel robotyczny 8 m |
| Protokół komunikacyjny | DeviceNet |
| Liczba osi/specjalna specyfikacja | Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa |
| Montaż | Montaż na szynie DIN |
| Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O | Typ rozgałęźnika T |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|--|
| Skok | 150 mm |
| Sposób montażu | otwory gwintowane z obu stron (standard) |
| Skok śruby | C (wielkość 16: 2,5 mm, wielkość 25: 3 mm, wielkość 32/40: 4 mm) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | T (rozgałęźne typu T) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla silnika | 8 (8 m) |
| Sterownik | C (JXC, sterownik do silników krokowych) |
| Wielkość korpusu | 40 mm |
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Opcja | 1 (dla osi pojedynczej) |
| Opcje silnika | B (z hamulcem) |
| Pozycja montażu silnika | od góry |
| Silnik | silnik krokowy, serwo 24V DC |
| Sposób montażu sterownika | 8 (montaż na szynie DIN) |
| Protokół | D (DeviceNet) |
| Gwint na tłoczysku | gwint wewnętrzny |

| | |
|---------|---------------------|
| Nr kat. | LEY40C-150B-R8CD18T |
|---------|---------------------|