



Siłownik elektryczny, typ prętowy, skok 200 mm (LEY16AB-200-R16P1) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEY16AB-200-R16P1**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 4 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|--|---|
| Rozmiar | 16 |
| Pozycja montażu silnika | Montaż górny |
| Typ silnika | Silnik serwo (24 V DC) |
| Skok | Skok 200 mm |
| Opcja silnika | Bez blokady |
| Gwint końcówki tłoka | Gwint wewnętrzny na końcu pręta |
| Styl montażu | Styl gwintowany na obu końcach / Styl gwintowany na spodzie korpusu |
| Typ kabla siłownika | Kabel robotyczny (kabel elastyczny) |
| Długość kabla siłownika | 1,5 m |
| Typ kontrolera | Typ wejścia krokowego LECA6 PNP (produkcja LECP6 zakończona) |
| Długość kabla I/O, wtyczka komunikacyjna | 1,5 m |
| Montaż kontrolera | Montaż na śruby |
| Wykonanie na zamówienie | Standardowy |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|--|
| Skok | 200 mm |
| Sposób montażu | otwory gwintowane z obu stron (standard) |
| Wielkość | 16 |
| Skok śruby | B (wielkość 16: 5 mm, wielkość 25: 6 mm, wielkość 32/40: 8 mm) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | 1 (1,5 m) |
| Długość kabla silnika | 1 (1,5 m) |
| Sterownik | 6P (LECA6, PNP, programowanie przez wprowadzanie danych) |
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Opcja | brak |
| Opcje silnika | brak |
| Pozycja montażu silnika | od góry |
| Silnik | A (silnik serwo 24V DC) |
| Sposób montażu sterownika | śruby montażowe |
| Protokół | brak |
| Gwint na tłoczysku | gwint wewnętrzny |

| | |
|---------|-------------------|
| Nr kat. | LEY16AB-200-R16P1 |
|---------|-------------------|