



Stół obrotowy elektryczny, 320° (LERH30K-R5) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LERH30K-R5**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 1-2 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|---|
| Dokładność ruchu stolika | H (O wysokiej precyzji) |
| Wielkość | 30 |
| Maks. moment obrotowy | K (Duży moment obrotowy, LER10: 0,32; LER30: 1,2; LER50: 10) |
| Kąt obrócenia | LER10: 310°; LER30/LER50: 320°. |
| Doprowadzenie kabla silnika | Standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (Kabel robotowy, elastyczny) |
| Długość kabla silnika | 5 (5 m) |
| Sterownik | Bez sterownika |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | Bez kabla |
| Protokół | Brak |
| Opcja | Brak |
| Sposób montażu sterownika | Montaż za pomocą śrub |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | Brak |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|---|
| Kąt obrotu | LER10: 310°; LER30/LER50: 320° |
| Wielkość | 30 |
| Maks. Moment obrotowy | K (duży moment obrotowy, LER10: 0,32; LER30: 1,2; LER50: 10) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla silnika | 5 (5 m) |
| Dokładność ruchu stolika | H (o wysokiej precyzji) |
| Sterownik | bez sterownika |
| Doprowadzenie kabla silnika | standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Opcja | brak |
| Sposób montażu sterownika | montaż za pomocą śrub |
| Protokół | brak |

| | |
|---------|------------|
| Nr kat. | LERH30K-R5 |
|---------|------------|

Data wygenerowania podsumowania: 06.06.2026r, g. 01:07