



Stół obrotowy elektryczny, 90°, JXCE1 (Ether (LER30K-3-R3CE18) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LER30K-3-R3CE18**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 1-2 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

Dokładność stołu	Podstawowy styl
Rozmiar	30
Maks. moment obrotowy	Typ o wysokim momencie obrotowym (LER10: 0,32N·m, LER30: 1,2N·m, LER50: 10N·m)
Kąt obrotu	Zewnętrzny ogranicznik: 90°
Wejście kabla silnika	Podstawowy (wejście po prawej stronie)
Typ/Długość kabla siłownika	Kabel robotyczny 3 m
Protokół komunikacyjny	EtherCAT
Liczba osi/specjalna specyfikacja	Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa
Montaż	Montaż na szynie DIN
Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O	Bez kontrolera lub bez złącza wtykowego

DANE TECHNICZNE

Kąt obrotu	3 (90°)
Wielkość	30
Maks. Moment obrotowy	K (duży moment obrotowy, LER10: 0,32; LER30: 1,2; LER50: 10)
Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego	brak
Długość kabla I/O dla sterownika LEC	bez kabla
Długość kabla silnika	3 (3 m)
Dokładność ruchu stolika	wersja podstawowa
Sterownik	C (JXC, sterownik do silników krokowych)
Doprowadzenie kabla silnika	standard, z prawej strony
Kabel silnika	R (kabel do robota, elastyczny)
Opcja	1 (dla osi pojedynczej)
Sposób montażu sterownika	8 (montaż na szynie DIN)
Protokół	E (EtherCAT)

Nr kat.	LER30K-3-R3CE18
---------	-----------------

Data wygenerowania podsumowania: 05.06.2026r, g. 13:46