



Stół obrotowy elektryczny, 320° (LER30J-R3CP18) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LER30J-R3CP18**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 1-2 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|---|
| Dokładność ruchu stolika | Wersja podstawowa |
| Wielkość | 30 |
| Maks. moment obrotowy | J (Wykonanie podstawowe, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6) |
| Kąt obrócenia | LER10: 310°; LER30/LER50: 320°. |
| Doprowadzenie kabla silnika | Standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (Kabel robotowy, elastyczny) |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Sterownik | C (JXC, Sterownik do silników krokowych) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | Bez kabla |
| Protokół | P (PROFINET). |
| Opcja | 1 (Dla osi pojedynczej) |
| Sposób montażu sterownika | 8 (montaż na szynie DIN) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | Brak |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|---|
| Kąt obrotu | LER10: 310°; LER30/LER50: 320° |
| Wielkość | 30 |
| Maks. Moment obrotowy | J (wykonanie podstawowe, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Dokładność ruchu stolika | wersja podstawowa |
| Sterownik | C (JXC, sterownik do silników krokowych) |
| Doprowadzenie kabla silnika | standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Opcja | 1 (dla osi pojedynczej) |
| Sposób montażu sterownika | 8 (montaż na szynie DIN) |
| Protokół | P (PROFINET) |

| | |
|---------|---------------|
| Nr kat. | LER30J-R3CP18 |
|---------|---------------|

Data wygenerowania podsumowania: 06.06.2026r, g. 04:58