



## Stół obrotowy elektryczny (LER50J-R3C6171) - SMC



**Numer artykułu SKU:  
LER50J-R3C6171**

Numer artykułu producenta:  
-----

Czas wysyłki: 4 tygodnie



### OPIS PRODUKTU

## Dane techniczne

Dokładność stołu	Podstawowy styl
Rozmiar	50
Maks. moment obrotowy	Podstawowy (LER10: 0,22N·m, LER30: 0,8N·m, LER50: 6,6N·m)
Kąt obrotu	LER10:310° LER30:320° LER50:320°
Wejście kabla silnika	Podstawowy (wejście po prawej stronie)
Typ/Długość kabla siłownika	Kabel robotyczny 3 m
Protokół komunikacyjny	Wejście równoległe (PNP)
Liczba osi/specjalna specyfikacja	Liczba osi: dla pojedynczej osi, specyfikacja: standardowa
Montaż	Montaż na śruby
Kabel złączowy wtyczki komunikacyjnej I/O	Kabel I/O (1,5 m)

### DANE TECHNICZNE

<b>Kąt obrotu</b>	LER10: 310°; LER30/LER50: 320°
<b>Maks. Moment obrotowy</b>	J (wykonanie podstawowe, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6)
<b>Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego</b>	1 (kabel I/O, 1,5 m)
<b>Długość kabla I/O dla sterownika LEC</b>	bez kabla
<b>Długość kabla silnika</b>	3 (3 m)
<b>Dokładność ruchu stolika</b>	wersja podstawowa
<b>Sterownik</b>	C (JXC, sterownik do silników krokowych)
<b>Wielkość korpusu</b>	50 mm
<b>Doprowadzenie kabla silnika</b>	standard, z prawej strony
<b>Kabel silnika</b>	R (kabel do robota, elastyczny)
<b>Opcja</b>	1 (dla osi pojedynczej)
<b>Sposób montażu sterownika</b>	7 (montaż za pomocą śrub)
<b>Protokół</b>	6 (wejścia równoległe, PNP)

<b>Nr kat.</b>	LER50J-R3C6171
----------------	----------------

Data wygenerowania podsumowania: 06.06.2026r, g. 04:00