



Stół obrotowy elektryczny, ciągły obrót 360° (LER50J-1-R5CP17) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LER50J-1-R5CP17**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 1-2 tygodnie



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|---|
| Dokładność ruchu stolika | Wersja podstawowa |
| Wielkość | 50 |
| Maks. moment obrotowy | J (Wykonanie podstawowe, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6) |
| Kąt obrócenia | 1 (360°). |
| Doprowadzenie kabla silnika | Standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (Kabel robotowy, elastyczny) |
| Długość kabla silnika | 5 (5 m) |
| Sterownik | C (JXC, Sterownik do silników krokowych) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | Bez kabla |
| Protokół | P (PROFINET). |
| Opcja | 1 (Dla osi pojedynczej) |
| Sposób montażu sterownika | 7 (Montaż za pomocą śrub) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | Brak |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|---|
| Kąt obrotu | 1 (360°) |
| Maks. Moment obrotowy | J (wykonanie podstawowe, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla silnika | 5 (5 m) |
| Dokładność ruchu stolika | wersja podstawowa |
| Sterownik | C (JXC, sterownik do silników krokowych) |
| Wielkość korpusu | 50 mm |
| Doprowadzenie kabla silnika | standard, z prawej strony |
| Kabel silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Opcja | 1 (dla osi pojedynczej) |
| Sposób montażu sterownika | 7 (montaż za pomocą śrub) |
| Protokół | P (PROFINET) |

| | |
|---------|-----------------|
| Nr kat. | LER50J-1-R5CP17 |
|---------|-----------------|

Data wygenerowania podsumowania: 07.06.2026r, g. 16:06