



Siłownik elektryczny liniowy, skok 300, typ osi liniowej (LEMHT25T-300-R3CE17) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LEMHT25T-300-R3CE17**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 7 tygodni



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---------------------------------------------------------------------|------------------------------------------|
| Typ | HT (Z 2 dokładnymi przewodnikami) |
| Wielkość | 25 |
| Pozycja montażu silnika | Na górze |
| Skok | 300 mm. |
| Opcje silnika | Bez hamulca |
| Typ kabla silnika | R (Kabel robotowy, elastyczny) |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Sterownik | C (JXC, Sterownik do silników krokowych) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | Bez kabla |
| Protokół | E (EtherCAT®) |
| Opcja | 1 (Dla osi pojedynczej) |
| Sposób montażu sterownika | 7 (Montaż za pomocą śrub) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | Brak |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---------------------------------------------------------------------|------------------------------------------|
| Skok | 300 mm |
| Typ | HT (z dwoma dokładnymi prowadnicami) |
| Wielkość | 25 |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | bez kabla |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Sterownik | C (JXC, sterownik do silników krokowych) |
| Opcja | 1 (dla osi pojedynczej) |
| Opcje silnika | bez hamulca |
| Pozycja montażu silnika | na górze |
| Sposób montażu sterownika | 7 (montaż za pomocą śrub) |
| Typ kabla silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Protokół | E (EtherCAT) |

| | |
|---------|---------------------|
| Nr kat. | LEMHT25T-300-R3CE17 |
|---------|---------------------|

Data wygenerowania podsumowania: 08.06.2026r, g. 20:10