



Stół elektryczny ślizgowy, skok 50 mm (LES25RAJ-50-R36P3) - SMC



**Numer artykułu SKU:
LES25RAJ-50-R36P3**

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: 7 tygodni



OPIS PRODUKTU

Dane techniczne

| | |
|---|--|
| Wielkość | 25 |
| Pozycja montażu silnika | R (Typ standardowy) |
| Silnik | A [Serwomotor (24V DC)] |
| Skok śruby | J (LES8: 8 mm; LES16: 10 mm; LES25: 16 mm) |
| Skok | 50 mm |
| Opcje silnika | Bez hamulca |
| Wykonanie korpusu | Wersja podstawowa |
| Sposób montażu | Bez uchwytu bocznego |
| Typ kabla silnika | R (Kabel robotowy, elastyczny) |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Typ sterownika | 6P (LECA6, PNP, programowanie przez wprowadzanie danych) |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | 3 (3) |
| Protokół | Brak |
| Opcja | Brak |
| Sposób montażu sterownika | Montaż za pomocą śrub |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | Brak |

DANE TECHNICZNE

| | |
|---|--|
| Skok | 50 mm |
| Sposób montażu | bez uchwytu bocznego |
| Wielkość | 25 |
| Skok śruby | J (LES8: 8 mm; LES16: 10 mm; LES25: 16 mm) |
| Długość kabla I/O dla sterownika JXC i opcja złącza komunikacyjnego | brak |
| Długość kabla I/O dla sterownika LEC | 3 (3 m) |
| Długość kabla silnika | 3 (3 m) |
| Opcja | brak |
| Opcje silnika | bez hamulca |
| Pozycja montażu silnika | R (typ standardowy) |
| Silnik | A (silnik serwo 24V DC) |
| Sposób montażu sterownika | montaż za pomocą śrub |
| Typ kabla silnika | R (kabel do robota, elastyczny) |
| Wykonanie korpusu | wersja podstawowa |
| Protokół | brak |
| Typ sterownika | 6P (LECA6, PNP, programowanie przez wprowadzanie danych) |

| | |
|---------|-------------------|
| Nr kat. | LES25RAJ-50-R36P3 |
|---------|-------------------|