AIR-COM PNEUMATYKA-AUTOMATYKA

Najszersza oferta pneumatyki w Polsce

Szybka dostawa 24 h / 48 h

Biuro Obsługi Klienta +48 71 799 45 81

# Enkoder z kołem pomiarowym (1106042) serii DUV60 - SICK



**Numer artykułu SKU: OC-SICK018826**

Numer artykułu producenta: -----

Tylko na zamówienie

SICK

**OPIS PRODUKTU**

## Wydajność

| | |
|---|---|
| Liczba impulsów na obrót | 1 ... 2400 [1)] |
| Rozdzielczość impulsy/mm | 0,125 mm/impuls ... 304,8 mm/impuls (w zależności od typu) |
| Krok pomiarowy | 90° elektronicznie/liczba impulsów na obrót |
| Odchyłka kroku pomiarowego | ± 18°, / liczba impulsów na obrót |
| Granice błędu | Odchyłka kroku pomiarowego x 3 |
| Kąt detekcji | 0,5 ± 5% |
| Czas inicjalizacji | < 5 ms [2)] |

[1)] Możliwe liczby impulsów na obrót — patrz klucz oznaczeń.

[2)] Po upływie tego czasu odczyty pozycji są ważne.

## Interfejsy

| | |
|---|---|
| Interfejs komunikacyjny | Przyrostowy |
| Interfejs komunikacyjny – szczegóły | TTL / HTL |
| Dane parametryczne | Przełącznik DIP, możliwość wyboru wyjścia |

# Dane elektryczne

| | |
|---|---|
| Prąd roboczy bez obciążenia | 120 mA |
| Typ przyłącza | Wtyk, M12, 4 piny, uniwersalny [1] |
| Liczba impulsów na obrót | ? |
| Napięcie wyjściowe | ? |
| Kierunek obrotów | ? |
| Maks. pobór mocy bez obciążenia | ≤ 1,25 W |
| Napięcie zasilające | 4,75 V ... 30 V |
| Prąd obciążenia maks. | ≤ 30 mA, na jeden kanał |
| Maksymalna częstotliwość wyjściowa | 60 kHz |
| Sygnał odniesienia, liczba | 1 |
| Sygnał odniesienia, pozycja | 180°, elektryczny, powiązany logicznie z A |
| Zabezpieczenie przed zamianą biegunów | ? |
| Odporność wyjść na zwarcie | ? |
| MTTFd: czas do niebezpiecznej awarii | 275 lat(a) (EN ISO 13849-1) [2] |

[1] Obrotowe przyłącze uniwersalne umożliwia ustawienie pozycji złącza wtykowego w kierunku promieniowym i osiowym.

[2] W przypadku tego produktu chodzi o produkt standardowy, a nie o część zabezpieczającą w rozumieniu dyrektywy maszynowej. Obliczenie na podstawie nominalnego obciążenia części, średniej temperatury otoczenia 40 °C, częstości stosowania 8760 h/rok. Wszystkie awarie elektroniczne są uważane za awarie niebezpieczne. Szczegółowe informacje — patrz dokument nr 8015532.

# Dane mechaniczne

| | |
|---|---|
| Obwód koła pomiarowego | 12 ″ |
| Powierzchnia koła pomiarowego | Gładkie tworzywo sztuczne (uretan) [1] |
| Wykonanie ramienia sprężynowego | Ramię sprężynowe, montaż od dołu za pomocą widełek montażowych |
| Masa | 0,9 kg [2] |

| Materiał, enkoder | |
|---|---|
| Wałek | Stal nierdzewna |
| Kołnierz | Aluminium |
| Obudowa | Aluminium |
| Przewód | PVC |

| Materiał, mechanika ramienia sprężynowego | |
|---|---|
| Element sprężysty | Stal sprężynowa |
| Koło pomiarowe | Aluminium |
| Pasy | Aluminium |
| Przeciwwaga | Aluminium |

| | |
|---|---|
| Moment rozruchowy | 0,5 Ncm |

| | |
|---|---|
| Moment obrotowy roboczy | 0,4 Ncm |
| Prędkość obrotowa pracy | 1.500 $min^{-1}$ |
| Żywotność łożysk | 3,6 x $10^{9}$ obrotów |
| Maksymalne ugięcie sprężyny/wychylenie ramienia sprężynowego | 40 mm [3] |
| Zalecane naprężenie wstępne | 20 mm [3] |
| Maks. dopuszczalny zakres roboczy sprężyn (praca w trybie ciągłym) | ± 10 mm |

[1] Powierzchnia koła pomiarowego ulega zużyciu. Zależy ono od ciśnienia docisku, przyspieszenia w danej aplikacji, prędkości przesuwania, powierzchni pomiaru, mechanicznego ustawienia koła pomiarowego, temperatury i warunków otoczenia. Zalecamy regularną kontrolę właściwości koła pomiarowego i w razie potrzeby jego wymianę.

[2] W oparciu o enkoder z wyjściem złącza wtykowego i rolkami uretanowymi, nie jest konieczny montaż (uchwyt ramienny).

[3] Dotyczy tylko mocowania przy użyciu ramienia sprężynowego.

# Dane dotyczące otoczenia

| | |
|---|---|
| EMC | Wg EN 61000-6-2 i EN 61000-6-3 |
| Stopień ochrony | IP65 [1] |
| Dopuszczalna względna wilgotność powietrza | 90 % (Roszenie niedopuszczalne) |
| Zakres temperatury roboczej | –30 °C ... +70 °C |
| Zakres temperatur składowania | –40 °C ... +75 °C |

[1] Jeśli przeciwległe złącze wtykowe jest zamontowane, a otwór przełącznika DIP zostanie zablokowany przez obudowę enkodera.

# Certyfikaty

| | |
|---|---|
| EU declaration of conformity | |
| UK declaration of conformity | |
| ACMA declaration of conformity | |
| China-RoHS | |
| Certyfikat cULus | |
| Certyfikat EAC / DoC | |

# Klasyfikacje

| | |
|---|---|
| ECLASS 5.0 | 27270501 |
| ECLASS 5.1.4 | 27270501 |
| ECLASS 6.0 | 27270590 |
| ECLASS 6.2 | 27270590 |
| ECLASS 7.0 | 27270501 |
| ECLASS 8.0 | 27270501 |
| ECLASS 8.1 | 27270501 |
| ECLASS 9.0 | 27270501 |
| ECLASS 10.0 | 27270790 |

| | |
|---|---|
| ECLASS 11.0 | 27270707 |
| ECLASS 12.0 | 27270504 |
| ETIM 5.0 | EC001486 |
| ETIM 6.0 | EC001486 |
| ETIM 7.0 | EC001486 |
| ETIM 8.0 | EC001486 |
| UNSPSC 16.0901 | 41112113 |

## DANE TECHNICZNE

| | |
|---|---|
| **Nr kat.** | OC-SICK018826 |

Data wygenerowania podsumowania: 13.11.2026r, g. 13:33