



System bezpieczeństwa (1106014) serii Safe Robotics Area Protection - SICK



**Numer artykułu SKU:
OC-SICK018819**

Numer artykułu producenta:

Tylko na zamówienie

SICK

OPIS PRODUKTU

Cechy

Wariant

Typ produktu

Sterownik robota

Zatrzymanie robota

Ponowne uruchomienie robota

Interfejsy

Interfejs komunikacyjny Wejścia/wyjścia dyskretne

Bezpieczny stan w przypadku usterki

Laserowy skaner bezpieczeństwa microScan3 Core I/O

Zasięg pola ochronnego 5,5 m

Zadanie związane z bezpieczeństwem

Temperatura otoczenia pracy

Temperatura składowania

Wilgotność powietrza

sBot Speed - YA

Sprzęt

Yaskawa: DX200, YRC1000,
YRC1000micro

Z obniżeniem prędkości

Automatyczny

Ukierunkowane na bezpieczeństwo
wyjścia półprzewodnikowe znajdują się w
stanie WYŁ.

Zabezpieczenie obszaru zagrożenia

-10 °C ... +50 °C

-20 °C ... +50 °C

90% dla temp. 50°C (EN 61131-2)

Zawarty sterownik bezpieczeństwa Flexi Soft

Rodzaj sterownika bezpieczeństwa Programowalny

Zasilanie elektryczne

Napięcie zasilania U_v 24 V DC (16,8 V DC ... 28,8 V DC)

Poziom zapewnienia bezpieczeństwa

PL d (ISO 13849-1)

Zakres dostawy

Laserowy skaner bezpieczeństwa microScan3 Core I/O
Moduł główny Flexi Soft FX3-CPU0
Wtyczka systemowa Flexi Soft FX3-MPL0
Moduł we/wy Flexi Soft FX3-XTIO
Moduł przekaźnika Flexi Soft UE410-4RO4
Dokumentacja (instrukcja eksploatacji)

Klasyfikacje

ECLASS 5.0 27279090

ECLASS 5.1.4 27279090

ECLASS 6.0 27279090

ECLASS 6.2 27279090

ECLASS 7.0 27279090

ECLASS 8.0 27279090

ECLASS 8.1 27279090

ECLASS 9.0 27279090

ECLASS 10.0 27279090

ECLASS 11.0 27279090

ECLASS 12.0 27279090

ETIM 5.0 EC001449

ETIM 6.0 EC001449

ETIM 7.0 EC001449

ETIM 8.0 EC001449

UNSPSC 16.0901 32151705

DANE TECHNICZNE

Nr kat.

OC-SICK018819