



Enkoder absolutny (1084139) serii AHS/AHM36 - SICK



**Numer artykułu SKU:
OC-SICK014634**

Numer artykułu producenta:

Tylko na zamówienie



OPIS PRODUKTU

Wydajność

Liczba kroków na obrót (rozdzielczość maks.) 16.384 (14 bit)

Wartości graniczne błędów G 0,35° (przy 20°C) ¹⁾

Odchylenie standardowe powtórzenia σ_r 0,2° (przy 20°C) ²⁾

¹⁾Zgodnie z normą DIN ISO 1319-1, położenie górnej i dolnej wartości granicznej błędów jest zależne od sytuacji montażowej; podana wartość dotyczy położenia symetrycznego, tzn. odchylenie w kierunku górnym i dolnym ma tę samą wartość.

²⁾Zgodnie z normą DIN ISO 55350-13; 68,3% wartości pomiarowych leży w podanym zakresie.

Interfejsy

Interfejs komunikacyjny	CANopen
Protokół danych	CANopen CiA DS-301 V4.02, CiA DSP-305 LSS, Encoder Profile: - CIA DS-406, V3.2. - Class C2
Ustawienie adresu	0 ... 127, default: 5
Prędkość przesyłania danych (w bit/s)	20 kbit/s ... 1.000 kbit/s, domyślnie: 125 kbit/s
Czas inicjalizacji	2 s ¹⁾
Dane procesu	Pozycja, Prędkość, Temperatura

Dane parametryczne

Liczba kroków na obrót
PRESET
Kierunek zliczania
Częstotliwość próbkowania dla obliczenia prędkości
Jednostka dla wyjścia wartości prędkości
Krzywki elektroniczne (2 kanały x 8 krzywek)

Dostępne dane diagnostyczne

Temperatura minimalna i maksymalna
Prędkość maksymalna
Licznik włączeń zasilania
Licznik roboczogodzin zasilanie/ruch
Licznik zmian kierunku / liczba ruchów w prawo / liczba ruchów w lewo
Napięcie robocze minimalne i maksymalne

Informacje o stanie

Stan CANopen za pośrednictwem diod LED stanu

Zakończenie magistrali

Za pośrednictwem terminatora ²⁾

¹⁾ Po upływie tego czasu odczyty pozycji są ważne.

²⁾ Patrz akcesoria.

Dane elektryczne

Typ przyłącza

Wtyk, M12, 5 pinów, uniwersalny

Napięcie zasilające

10 ... 30 V

Pobór mocy

≤ 1,5 W (bez obciążenia)

Zabezpieczenie przed zamianą biegunów 

MTTFd: czas do niebezpiecznej awarii 270 lat(a) (EN ISO 13849-1) ¹⁾

¹⁾ W przypadku tego produktu chodzi o produkt standardowy, a nie o część zabezpieczającą w rozumieniu dyrektywy maszynowej. Obliczenie na podstawie nominalnego obciążenia części, średniej temperatury otoczenia 40 °C, częstości stosowania 8760 h/rok. Wszystkie awarie elektroniczne są uważane za awarie niebezpieczne. Szczegółowe informacje – patrz dokument nr 8015532.

Dane mechaniczne

Wykonanie mechaniczne

Wałek, mocowanie czołowe

Średnica wałka lub otworu

10 mm ¹⁾

Długość wału

24 mm

Masa

0,12 kg ²⁾

Materiał, wał

Stal nierdzewna

Materiał, kołnierz

Aluminium

Materiał, obudowa

Cynk

Moment rozruchowy

1 Ncm (+20 °C)

Moment obrotowy roboczy

< 1 Ncm (+20 °C)

Dopuszczalne obciążenie wałka

40 N (promieniowe)
20 N (osiowe)

Prędkość obrotowa pracy

≤ 6.000 min⁻¹ ³⁾

Moment bezwładności wirnika

2,5 gcm²

Żywotność łożysk

3,6 x 10⁸ obrotów

Przyspieszenie kątowe

≤ 500.000 rad/s²

¹⁾ Do stosowania z adapterami 2072298 i 2072295.

²⁾ Dotyczy urządzeń z wtykiem.

³⁾ Przy projektowaniu zakresu temperatur roboczych należy wziąć pod uwagę nagrzewanie własne na poziomie 3,5 K na 1000 min⁻¹.

Dane dotyczące otoczenia

EMC	Wg EN 61000-6-2 i EN 61000-6-3
Stopień ochrony	IP66 (IEC 60529) IP67 (IEC 60529)
Dopuszczalna względna wilgotność powietrza	90 % (Roszenie niedopuszczalne)
Zakres temperatury roboczej	-40 °C ... +85 °C
Zakres temperatur składowania	-40 °C ... +100 °C, bez opakowania
Odporność na wstrząsy	100 g, 6 ms (EN 60068-2-27)
Odporność na drgania	20 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6)

Certyfikaty

EU declaration of conformity	?
UK declaration of conformity	?
ACMA declaration of conformity	?
China-RoHS	?
Certyfikat EAC / DoC	?
certyfikat cTUVus	?
Certyfikat CANopen	?
Znak kontrolny ECE	?

Klasyfikacje

ECLASS 5.0	27270502
ECLASS 5.1.4	27270502
ECLASS 6.0	27270590
ECLASS 6.2	27270590
ECLASS 7.0	27270502
ECLASS 8.0	27270502
ECLASS 8.1	27270502
ECLASS 9.0	27270502
ECLASS 10.0	27270502
ECLASS 11.0	27270502
ECLASS 12.0	27270502
ETIM 5.0	EC001486
ETIM 6.0	EC001486
ETIM 7.0	EC001486
ETIM 8.0	EC001486
UNSPSC 16.0901	41112113

DANE TECHNICZNE

Nr kat.

OC-SICK014634

Data wygenerowania podsumowania: 04.06.2026r, g. 10:20