AIR-COM PNEUMATYKA-AUTOMATYKA
Najszersza oferta pneumatyki w Polsce
24h Szybka dostawa 24 h / 48 h
Biuro Obsługi Klienta +48 71 799 45 81

System sprzężenia zwrotnego silnika (1134471) serii EDS/EDM35 - SICK

Numer artykułu SKU: OC-SICK024082

Numer artykułu producenta: -----

Tylko na zamówienie

SICK

OPIS PRODUKTU

Cechy

Produkt specjalny	?
Cecha wyróżniająca	Wersja z otworem nieprzelotowym wg specyfikacji klienta, bez wspornika antyrotacyjnego [1] Dozwolona siła nacisku na łożysko kulkowe w kierunku promieniowym: 40 N Dozwolona siła nacisku na łożysko kulkowe w kierunku osiowym: 20 N Minimalna ilość zamówienia: 40 szt.
Standardowe urządzenie referencyjne	EDM35-0KF0A020A, 1090709

[1] Maksymalna siła wywierana na łożysko kulkowe wynosi 40 N w kierunku promieniowym i 20 N w kierunku osiowym.Ponadto nasze testy walidacyjne w odniesieniu do udaru oraz drgań bazują na montażu enkodera za pomocą naszego standardowego wspornika antyrotacyjnego, w związku z czym należy ocenić i przetestować możliwość wykorzystania do zastosowań napędów TG.

Charakterystyka bezpieczeństwa technicznego

$MTTF_D$ (średni czas do niebezpiecznej awarii)	145 lat(a) (EN ISO 13849) [1]

[1] W przypadku tego produktu chodzi o produkt standardowy, a nie o część zabezpieczającą w rozumieniu dyrektywy maszynowej. Obliczenie na podstawie nominalnego obciążenia części, średniej temperatury otoczenia 60 °C, częstości stosowania 8760 h/rok. Wszystkie awarie elektroniczne są uważane za awarie niebezpieczne. Szczegółowe informacje — patrz dokument nr 8015532.

Wydajność

Pozycja	
Rozdzielczość na jeden obrót	20 bit
Dokładność systemu	± 80 ″ [1]
Szum sygnału (σ)	± 3 ″ [2]
Liczba bezwzględnie rejestrowanych obrotów	4.096
Dostępny zakres pamięci	8.192 Byte

[1] Zgodnie z normą DIN ISO 1319-1, położenie górnej i dolnej wartości granicznej błędów jest zależne od sytuacji montażowej; podana wartość dotyczy położenia symetrycznego, tzn. odchylenie w kierunku górnym i dolnym ma tę samą wartość.

[2] Odchylenie standardowe powtórzenia zgodnie z normą DIN 1319-1:1995.

Interfejsy

Przebieg kodu	Rosnąco, przy obrocie wałka. Zgodnie z kierunkiem ruchu wskazówek zegara, patrząc w kierunku „A” (patrz rysunek wymiarowy)
Interfejs komunikacyjny	HIPERFACE DSL ®
Czas inicjalizacji	≤ 500 ms [1]
Pomiar zewnętrznej rezystancji temperaturowej	Wartość 32-bitowa, bez znaku wartości (1 Ω) 0 ... 209.600 Ω [2]

[1] Od momentu osiągnięcia dopuszczalnego napięcia roboczego.

[2] Bez tolerancji czujnika; przy –40°C ... +160°C: NTC +-2K; PTC+-3K (KTY84-130/PT1000). Dodatkowa funkcja przeliczania z PT1000 na KTY84/130 – patrz opis techniczny.

Dane elektryczne

Typ przyłącza	Wtyk, 4 piny
Napięcie zasilające	7 V ... 12 V
Czas włączenia – rampa napięcia	Maks. 180 ms [1]
Pobór prądu	≤ 150 mA [2]

[1] Czas trwania rampy napięcia pomiędzy 0 i 7,0 V.

[2] W przypadku użycia zaproponowanego układu wejściowego, zgodnie z opisem w podręczniku HIPERFACE DSL® (8017595).

Dane mechaniczne

Wykonanie wałka	Wersja z otworem nieprzelotowym wg specyfikacji klienta
Wymiary	Patrz rysunek wymiarowy
Masa	≤ 100 g
Moment bezwładności wirnika	5 gcm^2
Prędkość obrotowa pracy	≤ 9.000 min^{-1}
Przyspieszenie kątowe	≤ 250.000 rad/s^2
Moment rozruchowy	≤ 0,6 Ncm, +20 °C

Dopuszczalny statyczny przesuw wałka	± 1 mm osiowe [1]
Dopuszczalny dynamiczny przesuw wałka	± 0,1 mm promieniowe
Trwałość użytkowa łożysk kulkowych	50 000 h przy 6000 min^{-1} (przy temperaturze kołnierza 70°C)

[1] Rozszerzalność cieplna, montaż mechaniczny.

Dane dotyczące otoczenia

Zakres temperatury roboczej	–40 °C ... +115 °C [1]
Zakres temperatur przechowywania	–40 °C ... +125 °C, bez opakowania
Względna wilgotność powietrza/kondensacja wilgoci	90 %, Roszenie niedopuszczalne
Odporność na wstrząsy	100 g, 6 ms (wg EN 60068-2-27)
Zakres częstotliwości odporności na drgania	50 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6)
EMC	Wg EN 61000-6-2, EN 61000-6-4 i IEC 61326-3 [2]
Stopień ochrony	IP40, przy zamkniętej pokrywie i podłączonym kontrawtyku (IEC 60529-1)

[1] Przy standardowym połączeniu termicznym między kołnierzem silnika i wspornikiem antyrotacyjnym enkodera. Zabronione jest przekraczanie maksymalnej temperatury wewnętrznej enkodera wynoszącej 125°C.

[2] Kompatybilność elektromagnetyczna jest gwarantowana zgodnie z podanymi normami, jeśli system sprzężenia zwrotnego, przy podłączonym kontrawtyku, jest połączony poprzez ekran przewodu z centralnym punktem uziemienia regulatora silnika. Przy zastosowaniu innych sposobów ekranowania użytkownik musi przeprowadzić własne testy. Urządzenie klasy A.

Certyfikaty

EU declaration of conformity	?
UK declaration of conformity	?
ACMA declaration of conformity	?
China-RoHS	?
Certyfikat EAC / DoC	?

Klasyfikacje

ECLASS 5.0	27270590
ECLASS 5.1.4	27270590
ECLASS 6.0	27270590
ECLASS 6.2	27270590
ECLASS 7.0	27270590
ECLASS 8.0	27270590
ECLASS 8.1	27270590
ECLASS 9.0	27270590
ECLASS 10.0	27273805

ECLASS 11.0	27273901
ECLASS 12.0	27273901
ETIM 5.0	EC001486
ETIM 6.0	EC001486
ETIM 7.0	EC001486
ETIM 8.0	EC001486
UNSPSC 16.0901	41112113

DANE TECHNICZNE

Nr kat.	OC-SICK024082

Data wygenerowania podsumowania: 05.06.2026r, g. 20:25