Czujnik 3D sensor do zastosowań mobilnych O3MXOOKG/CAN/E3/GM/A1/95 (O3M261) - IFM



Numer artykułu SKU: OC-IFM012602

Numer artykułu producenta:

Czas wysyłki: Do 2-3 dni

OPIS PRODUKTU

- Niezawodna detekcja 3D scen i obiektów
- Odpowiednie do stosowania w maszynach mobilnych
- Niezawodny pomiar odległości dzięki pomiarowi czasu przelotu
- Z wbudowaną kamerą 2D i funkcją overlay
- Wskazania ostrzeżeń i przeszkód w widoku „na żywo” kamery

Cechy produktu

Rodzaj światła	podczerwień
Rozdzielczość obrazu[px]	640 x 480
Rozdzielczość obrazu 3D[px]	64 x 16
Kąt widzenia[°]	120 x 90
Kąt widzenia 3D[°]	95 x 32
Częstotliwość wyzwalania[Hz]	25
Częstotliwość wyzwalania 3D[Hz]	25 / 33 / 50
Obudowa	prostopadłościan

Aplikacja

Aplikacja wyjście danych obrazu 3D; wyjście danych obrazu 2D

Dane elektryczne

Napięcie zasilania[V]	9...32 DC
Pobór prądu[mA]	< 600
Moc pobierana[W]	4,6
Klasa ochrony	III
Rodzaj światła	podczerwień
Czujnik obrazu	PMD 3D ToF-Chip / 2D Chip

Wyjścia

Wyjście wideo PAL (720x576)

Strefa działania

Rozdzielczość obrazu[px]	640 x 480
Rozdzielczość obrazu 3D[px]	64 x 16
Kąt widzenia[°]	120 x 90
Kąt widzenia 3D[°]	95 x 32
Częstotliwość wyzwalania[Hz]	25
Częstotliwość wyzwalania 3D[Hz]	25 / 33 / 50

Software / programowanie

Możliwości parametryzacji Poprzez komputer PC z oprogramowaniem ifmVisionAssistant

Interfejsy

Interfejs komunikacyjny	CAN; Ethernet
Liczba interfejsów CAN	1
Liczba interfejsów Ethernet	1
Liczba interfejsów video (CVBS)	1
Notatka n/t interfejsów	Wyjście wstępnie przetworzonych danych przez interfejs CAN

CAN

Prędkość transmisji	250 (125...1000) kBaud
Protokół	CANopen; UDS
Ustawienia fabryczne	Interfejs J1939: domyślnie adres urządzenia (ECU): 239 Interfejs UDS: 500 (125...1000) kBaud
Typ użycia	nastawa parametru; Transmisja danych

Ethernet

Protokół	UDP/IP
Ustawienia fabryczne	adres IP: 192.168.1.1 maska podsieci: 255.255.255.0 docelowy adres IP: 255.255.255.255 port docelowy: 42000
Typ użycia	Transmisja danych

Warunki pracy

Temperatura otoczenia[°C]	-40...85
Uwaga dot. temperatury otoczenia	przy częstotliwości odświeżania 25 Hz
Temperatura składowania[°C]	-40...105
Maks. wilgotność względna powietrza[%]	90; (bez kondensacji)
Maks. wysokość nad poziomem morza[m]	4000
Ochrona	IP 67; IP 69K; (z zamontowanymi przewodami lub zaślepkami)
Maks. odporność na oświetlenie zewnętrzne[klx]	120

Testy / dopuszczenia

EMC	DIN EN 61000-6-4	środowiska przemysłowe
	DIN EN 61000-6-2	środowiska przemysłowe
Odporność na wstrząsy	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms Próba udarowa
Odporność na wibracje	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz Próba wibracyjna
	DIN EN 60068-2-64	10...1000 Hz szumy
Bezpieczeństwo elektryczne	DIN EN 61010-2-201	porażenie elektryczne / zasilanie elektryczne tylko za pośrednictwem obwodów PELV
MTTF[lata]	58	

Dane mechaniczne

Waga[g]	1168,05
Obudowa	prostopadłościan
Wymiary[mm]	143,8 x 85 x 70,1
Materiał	obudowa: aluminium odlewane ciśnieniowo; dysk: szkło gorilla glass

Akcesoria

Dostarczane elementy	Nakładka ochronna

Uwagi

Uwagi	Do pracy czujnika wymagany jest oświeltacz. Do podłączenia czujnika i oświetlacza należy używać jedynie oryginalnych przewodów ifm. Wartości charakterystyczne dla danej funkcji można odnaleźć w załączonej dokumentacji.
Sztuk w opakowaniu	1 szt.

Połączenie elektryczne - CAN

Konektor: 1 x M12; kodowanie: A

Połączenie elektryczne - Ethernet

Konektor: 1 x M12; kodowanie: D

Połączenie elektryczne - Video

Konektor: 1 x M12; kodowanie: A

Inne dane

Pole widzenia z korekcją dystorcji

Zakres pomiarowy / dystans [m]	Długość [m]	Szerokość [m]
5	11	2,9
10	21,8	5,7
15	32,7	8,6
30	65	17

zasięg pomiaru przy rozpoznawaniu obiektów

typ obiektu / wielkość	warunki zastosowania	Zakres pomiarowy [m]
pojazd	słonecznie (~120 klx)	0,25...21
	pochmurnie (~20 klx)	0,25...30
	ciemność	0,25...35
osoba	słonecznie (~120 klx)	0,25...9
	pochmurnie (~20 klx)	0,25...12
	ciemność	0,25...15
odbłyśnik	słonecznie (~120 klx)	1...29
	pochmurnie (~20 klx)	1...42
	ciemność	1...55

Wariant oprogramowania: Rozpoznawanie obiektów OD

Zasięg pomiaru dla obszaru zainteresowania ROI

warunki zastosowania	Zakres pomiarowy [m]
Wartość typowa	
słonecznie (~120 klx)	0,25...8
pochmurnie (~20 klx)	0,25...11
ciemność	0,25...21

Wariant oprogramowania : funkcje podstawowe (DI / BF distance image basic functions)

dokładność pomiaru

warunki zastosowania	dokładność pomiaru [cm]
Wartość typowa	
słonecznie (~120 klx)	± 15
pochmurnie (~20 klx)	± 10
ciemność	± 5

Wariant oprogramowania : funkcje podstawowe (DI / BF distance image basic functions)

DANE TECHNICZNE

Nr kat.	OC-IFM012602

Data wygenerowania podsumowania: 13.11.2026r, g. 15:03