



## Przetwornik wideo (Video processing unit VPU) OVPAA/R0/E0/E1/TX2NX/4GB (OVP810) - IFM



**Numer artykułu SKU:**  
**OC-IFM013732**

Numer artykułu producenta:  
-----

Tylko na zamówienie



### OPIS PRODUKTU

- Centralne przetwarzanie informacji obrazu i czujnika
- Synchronizacja kilku głowic kamer do pokrycia całego obszaru wokół
- Standaryzowane SDK-i do architektury Docker jak również Python-a, C++, CUDA i ROS
- Najnowszy odtwarzacz obrazu przez time-of-flight z wysoką stabilnością oświetlenia zewnętrznego

#### Aplikacja

Aplikacja Systemy przetwarzania obrazu

#### Dane elektryczne

Napięcie zasilania[V]	19,2...28,8 DC
Maks. obecne zużycie[mA]	710
Moc pobierana[W]	15,4; (Basiswert der VPU. Strom-/Leistungsaufnahme für jeden Sensorkopf entsprechend dessen Datenblattes erhöhen. Bei 3 O3R222-Kameras, mit 20fps, beträgt die max. Stromaufnahme des Systems 2270mA, die mittlere Leistungsaufnahme 35,8W.)

#### Interfejsy

Liczba interfejsów CAN	1
Liczba interfejsów Ethernet	2

Liczba interfejsów USB 2

### **CAN**

Protokół darmowy protokół

#### **Ethernet-ETH0**

Standard transmisji danych 1GBase-T

Prędkość transmisji 1000 MBit/s

Typ wtyczki RJ45

Protokół TCP/IP

adres IP: 192.168.0.69

Ustawienia fabryczne

maska podsieci: 255.255.255.0 (Class C)

adres IP bramki: 192.168.0.201

adres MAC: patrz tabliczka znamionowa

#### **Ethernet-ETH1**

Standard transmisji danych 1GBase-T

Prędkość transmisji 1000 MBit/s

Typ wtyczki RJ45

Protokół TCP/IP

adres IP: 192.168.42.69

Ustawienia fabryczne

maska podsieci: 255.255.255.0 (Class C)

adres IP bramki: 0.0.0.0

adres MAC: patrz tabliczka znamionowa

### **Interfejs czujnika**

Standard transmisji danych FPD-Link

Typ wtyczki HFM (Mini-FAKRA)

Notatka n/t interfejsów maksymalna ilość kamer: patrz instrukcja obsługi

### **USB**

Typ wtyczki Mini-USB; typ A

Wersja 2.0; 3.0

#### Warunki pracy

Temperatura otoczenia[°C] -10...40

Temperatura składowania[°C] -40...85

Ochrona IP 50

#### Testy / dopuszczenia

### **EMC**

EN IEC 61000-6-4 radiacja poprzez interferencje / środowiska przemysłowe

EN IEC 61000-6-2 odporność na zakłócenia / środowiska przemysłowe

Odporność na wstrząsy

DIN EN 60068-2-27 50 g / (11 ms) niepowtarzalne

DIN EN 60068-2-27 40 g / (6 ms) powtarzalne

Odporność na wibracje	DIN EN 60068-2-6 2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64 2,3 g RMS / (10...500 Hz)
Bezpieczeństwo elektryczne	DIN EN 61010-2-201 zasilanie elektryczne tylko za pośrednictwem obwodów PELV
MTTF[lata]	44

## Dane mechaniczne

Waga[g]	1285
Wymiary[mm]	126,5 x 29 x 180,4
Materiał	obudowa: aluminium
Moment dokręcający[Nm]	< 5,5

## Hardware

Procesor	SOM: NVIDIA Jetson TX2NX 4GB ModuleCPU: Dual-Core NVIDIA Denver 2 64-Bit CPU and Quad-Core Arm® Cortex®-A57 MPCore processor; GPU: 256-core NVIDIA Pascal™ architecture GPU
RAM	4GB 128-bit LPDDR4, 1600 MHz - 51.2 GB/s
Pamięć masowa	32GB eMMC 5.1 Flash (16GB for docker)

## Uwagi

Sztuk w opakowaniu 1 szt.

## Inne dane

## Podłączenie

Port 0	Port 1	Port 2	Port 3	Port 4	Port 5		
przykład 1	kamera 1 (3D)	kamera 2 (3D)	kamera 1 (2D)	kamera 2 (2D)	kamera 3 (3D)	kamera 4 (3D)	
przykład 2	kamera 1 (2D)	kamera 2 (2D)	kamera 1 (3D)	kamera 2 (3D)	kamera 3 (2D)	kamera 4 (2D)	
przykład 3	kamera 1 (3D)	kamera 2 (3D)	kamera 3 (3D)	kamera 4 (3D)	kamera 5 (3D)	kamera 6 (3D)	
przykład 4	kamera 1 (3D-VGA)	kamera 2 (3D-VGA)	kamera 3 (3D-VGA)	kamera 4 (3D-VGA)	-	-	

porty 0 i 1, 2 i 3, 4 i 5 muszą być przydzielone do tego samego typu czujnika wizyjnego.

należy zwrócić uwagę przy podłączaniu kamery na różne obrazy 3D typu 38k i VGA.

uwaga: więcej informacji o ilości wolnej pamięci wymaganej dla konkretnych zastosowań można znaleźć w informacji charakterystycznej wersji oprogramowania sprzętowego (<https://ifm.3d.com/>).

## DANE TECHNICZNE

Nr kat.

OC-IFM013732