



## Siłownik z hydrauliczną regulacją prędkości, D50x160, (XLB50/160EXXA) - Air-Com



**Numer artykułu SKU:  
XLB50/160EXXA**

Numer artykułu producenta:  
-----

**Tylko na zamówienie**

## OPIS PRODUKTU

### Zalety:

cylinder hamulca olejowego wraz ze wszystkimi wybranymi zaworami regulacyjnymi dostarczany jest w formie gotowej do podłączenia, wymiary wbudowania wg ISO 15552, tłok elektromagnetyczny (do średnicy  $\varnothing$  100 mm) i nastawne tłumienie w położeniach krańcowych są standardowe, poprzez hamulec olejowy zintegrowany w wydrżonym drążku tłoka można ustawiać prędkość wsuwania i wysuwania tłoka siłownika prawie niezależnie od obciążenia, główne wymiary zabudowy i cechy techniczne (tłok elektromagnetyczny i tłumienie w położeniach krańcowych) są zgodne z siłownikiem rury profilowanej wg normy ISO 15552 VDMA, do zamocowania siłownika można zastosować standardowy materiał do mocowania wg ISO 15552

Małe, kompaktowe wymiary wbudowania, ponieważ potrzebny jest zewnętrzny zespół hamulca. Dzięki budowie modułowej można realizować wiele koncepcji regulacji suwu do przodu i powrotnego wykorzystując kombinacje dławików, zaworów STOP (blokujących) oraz zaworów SKIP (szybkodziałających)

### Materiały:

pokrywa, spód i rura: aluminium eloksowane (CEJN) stal chromowana na twardo aluminium z pierścieniem magnetycznym, uszczelnkami: NBR / poliuretan

### Zakres temperatury:

-10°C do maks. +80°C

### Cisnienie robocze:

1 do 10 bar

### Prędkość przesuwu:

40 - 6000 mm/min (zależnie od przekroju cylindra siłownika i zamontowanych zaworów)

Następujące elementy regulacyjne można łączyć ze sobą dowolnie przed suwem wstępnym i powrotnym:

#### 1: Regulator prędkości:

Przez przestawienie wrzeczona dławika można wyregulować prędkość wsuwania i wysuwania. Można wybrać spośród dławików standardowych (ustawienie przez kilka obrotów) lub dławików skalowanych (ustawienie na skali od 0 do 270°).

#### 2: Zawór STOP (zawór blokujący):

Zastosowanie tego zaworu może zatrzymać lub zablokować ruch wsuwania i wysuwania. Jeżeli zawór jest otwarty, to siłownik przesuwa się z ustaloną prędkością. Jeżeli zawór jest zamknięty, to siłownik zatrzymuje się w aktualnej pozycji. Dostarczany zawór jest standardowo zamknięty w położeniu podstawowym (NC). Wysterowanie może odbywać się pneumatycznie lub elektrycznie. Przykład zastosowania: Ustawianie siłownika.

#### 3: Zawór SKIP (zawór szybkodziałający)

Zastosowanie tego zaworu pozwala na wykorzystanie 2 prędkości w jednym suwie. Przy otwartym zaworze siłownik przesuwa się w suwem szybkim, przy zamkniętym zaworze z prędkością ustawioną na dławiku. Dostarczany zawór jest standardowo zamknięty w położeniu podstawowym (NC). Wysterowanie może odbywać się pneumatycznie lub elektrycznie. Przykład zastosowania: Moduł wiertnicy przesuwa się suwem szybkim aż wiertło dotknie materiału. Następnie wiercenie odbywa się z ustaloną, wolną prędkością.

### Opcjonalnie:

Regulator prędkości (dławik): do suwu do przodu, dławik z wrzeczonym gwintowanym (nieskalowany) -A, do suwu wstępnego, skalowany dławik (270°) -B (-D)\*, do suwu powrotnego, dławik z wrzeczonym gwintowanym (nieskalowany) -E, do suwu powrotnego skalowany dławik (270°) -F (-H)\*, do suwu do przodu i powrotnego, 2 x dławik z wrzeczonym gwintowanym (nieskalowany) -K, do suwu do przodu i powrotnego, 2 x skalowany dławik (270°) -L (-N)\*

Zawór STOP (zawór blokujący): nie zawór SKIP -X, do suwu postępowego, zawór STOP NC (nieuruchomiony - zablokowany) -A, do suwu postępowego zawór STOP NO (nieuruchomiony zwolniony) -B, do suwu powrotnego, zawór STOP NC (nieuruchomiony - zablokowany) -E, do suwu powrotnego, zawór STOP NO (nieuruchomiony zwolniony) -F, do przesuwu postępowego i powrotnego, 2 x zawór STOP NC (nieuruchomiony - ruch zablokowany) -K, do ruchu postępowego i powrotnego, 2 x zawór STOP NO (nieuruchomiony zwolniony) -L

Zawór SKIP (zawór szybkodziałający): nie zawór SKIP -X, do suwu postępowego, zawór SKIP NC (nieuruchomiony - ruch pelzający) -A, zawór SKIP NO (nieuruchomiony przesuwałszybki) -B, do suwu powrotnego, zawór SKIP NC (nieuruchomiony - ruch pelzający) -E, do suwu powrotnego, zawór SKIP NO (nieuruchomiony przesuwałszybki) -F, do przesuwu postępowego i powrotnego, 2 x zawór SKIP NC (nieuruchomiony - ruch pelzający) -K, do ruchu postępowego i powrotnego, 2 x zawór SKIP NO (nieuruchomiony przesuwałszybki) -L

Uruchomienie: pneumatyczne lub bez uruchomienia- A, 24 V DC -B, 230 V AC -C, 12 V DC -D, 24 V AC -E

\*podłączenie zewnętrzne przewodem gietkim zdalnego sterowania (przy zamówieniu podać długości przewodu gietkiego.)

## DANE TECHNICZNE

B	25 mm
RT	M 8
CH	17 mm
O	46 mm
J	G 1/4
P	3 mm
N	46,5 mm
M	65 mm
K	6 mm
H	116 mm
Gwint	27 mm
Waga	3,5 kg
C	40 mm
E	40 mm
F	32 mm
A	M 16 x 1,5
Średnica zewnętrzna D	13 mm
Siła tłoka ruch przedni / wsteczny przy 6 bar	1110 / 870 N
Regulator prędkości (dławik)	do suwu powrotnego, nieskalowany
Skok	160 mm
Średnica tłoka	50 mm
Rodzaj gwintu	G

Nr kat.	XLB50/160EXXA
EAN-13	4050571800185